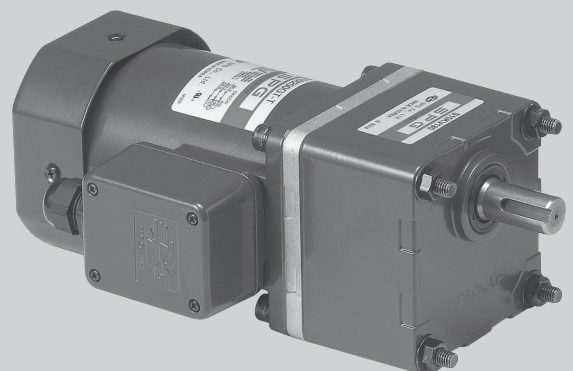
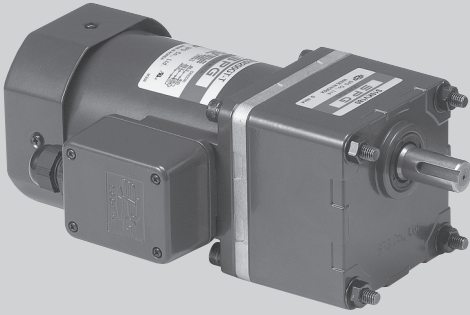


# 200W □104 MOTOR & GEAR HEAD

## INDEX

200W □104 MOTOR & GEAR HEAD ..... 274





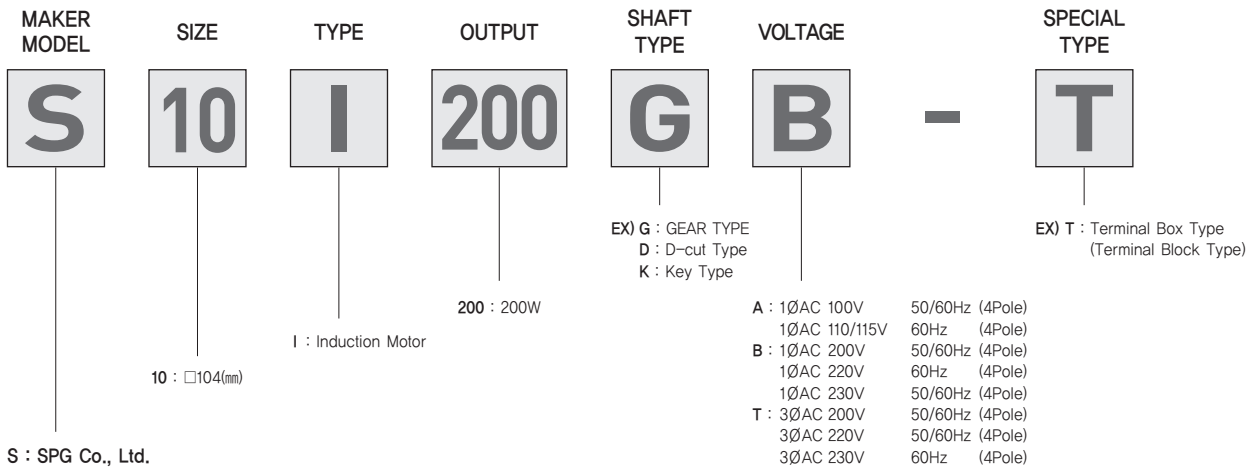
# 200W

□ 104 MOTOR & GEAR HEAD

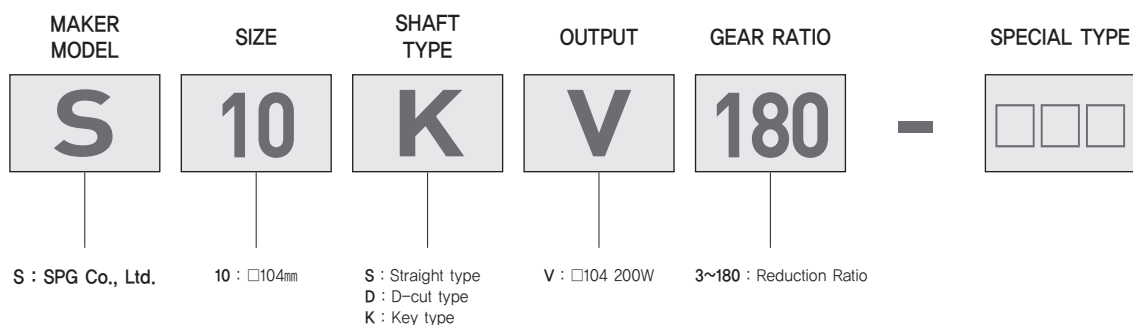
### □ 104 MOTOR & GEAR HEAD 특징

- 기존 90각 GEAR HEAD 대비 고풍력, 고강도 적용 가능 : 최대 허용 TORQUE 400 kgf · cm, 고강도 BALL BEARING, NEEDLE BEARING 적용
- GEAR BOX 정밀 가공을 통해 강도 및 소음을 개선하였습니다.
- MOTOR 단자 BOX 부착 및 CABTYRE CABLE 부착으로 기밀을 유지합니다.(IP54)
- 세계 주요 지역의 광범위한 전압 및 해외규격 대응이 가능합니다.(UL, CE 및 CCC 인증 취득)
- 절연등급 : B종(130℃)

### □ 104 MOTOR CODING SYSTEM



### □ 104 GEAR HEAD CODING SYSTEM



Type		Poles	Output (W)	Voltage (V)	Freq. (Hz)	Duty	Rated Load			Starting Touque (kgf-cm)	Capacitor (μF)
단자 BOX	LEAD WIRE						Current (A)	Speed (rpm)	Torque (kgf-cm)		
S10I200□A-T	S10I200□A	4	200	1Ø 100	50	CONT.	3.45	1250	15.6	8.8	47
					60		3.05	1550	12.6	8.8	
				1Ø 100	60		2.85	1550	12.6	8.8	40
							1Ø 115	2.85	1600	12.2	
S10I200□B-T	S10I200□B	4	200	1Ø 200	50	CONT.	1.65	1250	15.6	8.8	12
					60		1.57	1550	12.6	8.8	
				1Ø 220	60		1.40	1550	12.6	8.8	10
							1Ø 230	50	1.66	1300	
				1Ø 230	60		1.36	1600	12.2	9.8	
							3Ø 200	50	1.10	1250	
3Ø 200	60	1.05	1500	13.0	13.0						
		3Ø 220	50	1.05	1300	15.0	15.0				
3Ø 220	60	0.95	1550	12.6	12.6						
		3Ø 230	60	0.95	1600	12.2	12.2				

50Hz

MODEL	GEAR RATIO	3	3.6	5	6	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	rpm	500	417	300	250	200	167	120	100	83	60	50	42	30	25	20	17	15	12.5	10	8.3
S10KV□	kg-cm	41	49	68	82	103	123	163	196	235	327	392	400	400	400	400	400	400	400	400	400
	N·m	4.1	4.9	6.8	8.2	10.3	12.3	16.3	19.6	23.5	32.7	39.2	40	40	40	40	40	40	40	40	40
	효율	90%							86%							81%					

60Hz

MODEL	GEAR RATIO	3	3.6	5	6	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	rpm	600	500	360	300	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
S10KV□	kg-cm	34	41	57	69	86	103	137	164	197	273	328	393	400	400	400	400	400	400	400	400
	N·m	3.4	4.1	5.7	6.9	8.6	10.3	13.7	16.4	19.7	27.3	32.8	39.3	40	40	40	40	40	40	40	40
	효율	90%							86%							81%					

- ❖ 회전방향은 ■ 색이 MOTOR와 동일한 회전방향 이고, 기타는 MOTOR와 반대방향으로 회전합니다.
- ❖ 회전수는 MOTOR의 동기 회전수를 기준으로 하였습니다.
- ❖ 효율은 참고값으로, 실제 적용 시 상이할 수 있습니다.

허용 부하 관성 MOMENT

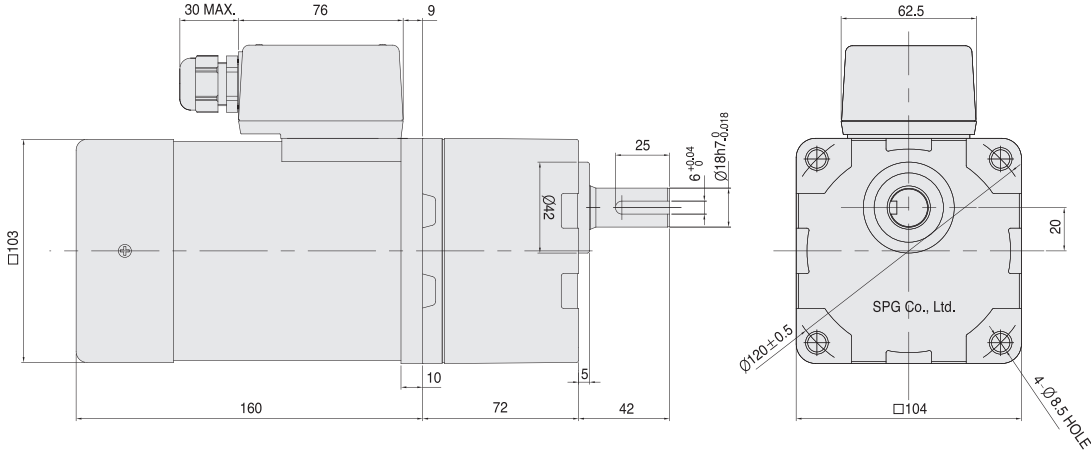
구분	출력축에서의 허용 부하 관성 MOMENT		비고
	J(×10 <sup>-4</sup> kg·m <sup>2</sup> )	GD <sup>2</sup> (kgf·cm <sup>2</sup> )	
MOTOR	2	8	J <sub>0</sub> : GEAR HEAD 허용 부하 관성 MOMENT J <sub>M</sub> : MOTOR 허용 부하 관성 MOMENT i : 감속비
GEAR HEAD	J <sub>0</sub> = J <sub>M</sub> × i <sup>2</sup> (감속비 1/3~50일 경우) J <sub>0</sub> = J <sub>M</sub> × 2500 (감속비 1/60 이상일 경우)		

허용 OVERHUNG / TRUHST 하중

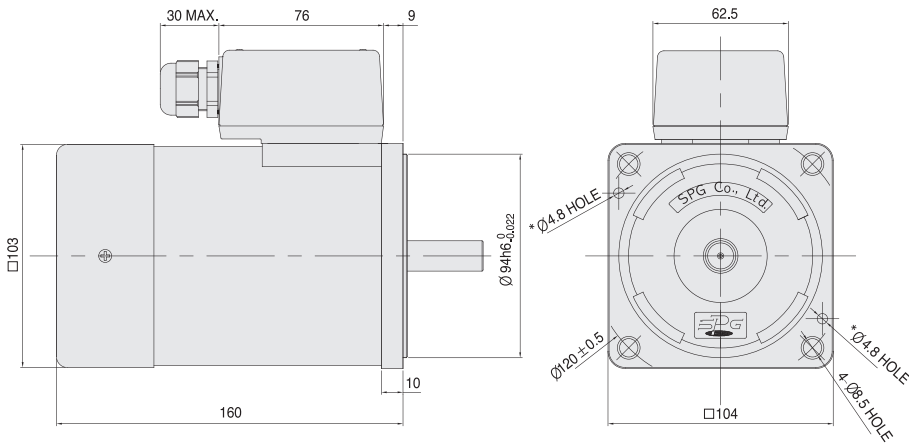
구분	허용 OVERHUNG 하중 N (kgf)		허용 THRUST 하중 N(kgf)
	SHAFT(SPINDLE) 앞끝에서 거리		
	10mm	20mm	
MOTOR	320(32)	350(35)	-
GEAR HEAD	감속비 1/3~36	550(55)	200(20)
	감속비 1/50~180	650(65)	

## DIMENSIONS : TERMINAL BOX TYPE

**+ GEARED MOTOR** ※ MOTOR MODEL : S10I200□□ -T  
 ※ GEAR HEAD MODEL : S10KV□



**+ MOTOR** ※ MOTOR MODEL : S10I200□□ -T



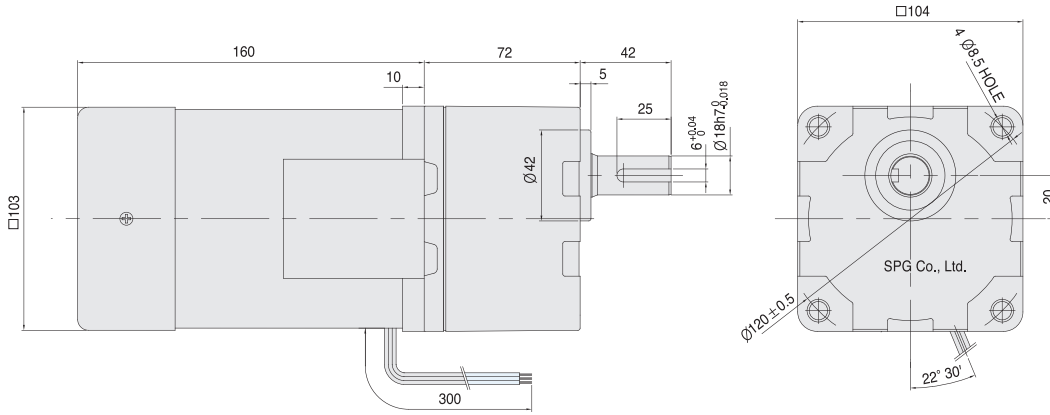
### + MOTOR 출력축 사양

구분	출력축 치수
GEAR TYPE	$\varnothing 12.04$ 25 ± 0.3
D-CUT TYPE	$\varnothing 14.0 \pm 0.06$ 37 ± 0.5 13.0 ± 0.1
KEY TYPE	$\varnothing 14.0 \pm 0.06$ 37 ± 0.5 27.5 ± 0.15 3.0 ± 0.1

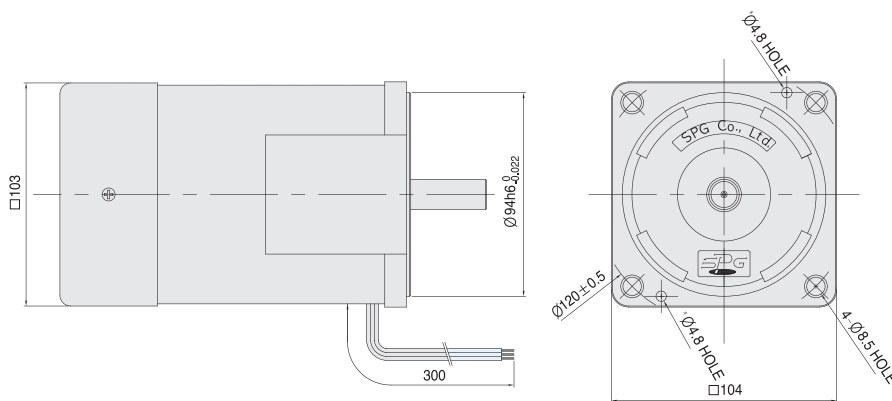
※  $\varnothing 4.8$  HOLE 2개소는 GEAR TYPE MOTOR에만 적용됨

## DIMENSIONS : LEAD WIRE TYPE

**+** GEARED MOTOR \* MOTOR MODEL : S10I200□□  
 \* GEAR HEAD MODEL : S10KV□



**+** MOTOR \* MOTOR MODEL : S10I200□□



**+** MOTOR 출력축 사양

구분	출력축 치수
GEAR TYPE	
D-CUT TYPE	
KEY TYPE	

※ Ø4.8 HOLE 2개소는 GEAR TYPE MOTOR에만 적용됨

## SCHEMATIC DIAGRAMS

회전방향은 MOTOR의 SHAFT 끝쪽에서 볼 때의 회전방향입니다.

